

ULTRAGARSAS, 1996, Nr.1 (26)  
UDK 620.165

## Atspindžio átaka akustiniu metodu ieðkant nehermetiðkumo vietas dujotiekiø vamzdynuose.

G. Gudavièius, L. Jakevièius, O. Tumðys, J. Butkus

Kauno technologijos universitetas  
Srautø diagnostikos laboratorija

Gamtinës dujos plaëiai vartojamos buityje ir gamyboje. Todël miestuose ir tankiai apgyvendintose vietovëse yra tiesiami ir eksplauojami dujotiekiø vamzdynai. Tokiose vietose dujotiekiø vamzdynø tinklas gana tankus, todël netinkamai juos eksplauojant iðkyla avarijø ir nelaimingø atsitikimø grësmë. Nors tokiose vietose gamtinës dujos vamzdynais tiekiamos þemu slëgiu (apie 0,002 MPa) ir dideliø avarijø tikimybë maþa, taèiau pastovi hermetiðkumo kontrolë bûtina. Nehermetiðkumo aptikimui ir jø vietas nustatymui paplitæ akustiniai koreliaciniai matavimo prietaisai [1].

Nuotëkio vietoje besiverbianëios dujos generuoja akustiná triukðmà. Ðis triukðmas vamzðbio vidumi sklinda á abi puses. Tiriamo ruopo galuose ant vamzðbio tvirtinami du lankstymosi virpesiø davikliai, registruojantys akustinius triukðmus. Davikliai priimamus akustinius signalus keièia á elektrinius virpesius, juos sustiprina ir perduoda á informacijos apdorojimo blokà. Ðiame bloke filtrais iðskiriamą naudojama signalø daþninë juosta, analoginiai signalai keièiamai skaitmeniniai ir persiunèiami á kompiuterá. Kompiuteris pagal gautus duomenis apskaièiuoja koreliacinæ kreivæ.

$$K(\tau) = \frac{1}{T_L} \sum_{t=0}^{T_L} X(t)Y(t + \tau) - \mu_x \mu_y,$$

(1)

Èia  $X(t)$ ,  $Y(t)$  - atitinkamai kanalais X ir Y priimami signalai,  $\mu_x$ ,  $\mu_y$  - signalø vidutinës reikðmës,  $T_L$  - signalø nuskaitymo laikas. Pagal koreliacinës kreivës maksimalios reikðmës vietà (maksimumo eilës numeráj) programiðkai nustatoma nehermetiðkumo vieta  $l_{kan}$ :

$$l_{kan} = \frac{|-\tau c|}{2}, \text{ kai } \tau = \frac{|j|}{2^9 c},$$

(2)

èia  $l$  - atstumas tarp davikliø,  $c$  - akustiniø signalø sklidimo greitis,  $\tau$  - X ir Y tarpusavio vëlinimo laikas. Idealiu atveju ant koreliacinës kreivës matysime vienà ryðkià smailæ. Taèiau atliekant bandymus laboratoriném ir realiom sàlygom pastebëta, kad ant kreivës atsiranda keletas gana ryðkiø panaðios amplitudës smailiø. Nustatant pagal koreliacinës kreivës maksimumà nehermetiðkumo vietà kompiuterinë programa gali uþfiksuti ne pagrindiná (informaciná), o ðalutiná (parazitiná) maksimumà. Todël atliekami matavimai tampa nepatikimi.

Ðiø smailiø atsiradimà galima paaiðkinti tuo, kad, esant nuotëkiui, dujotiekio vamzdynuose sklindanëios

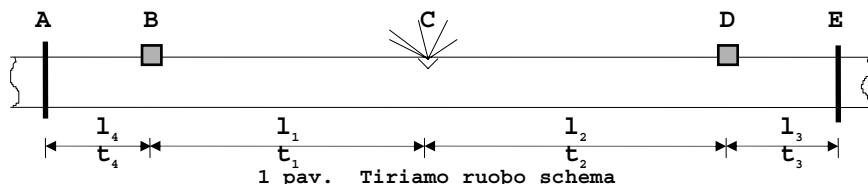
ULTRAGARSAS, 1996, Nr.1 (26)

akustinės bangos savo sklidimo kelyje susiduria su kliūtimis, t.y. vamzdžio atsiðakojimais, sulenkimais, ventiliais, vamzdžio álenkimais, nuo kuriø dalis ðiø bangø energijos atispindi ir pakeièia sklidimo kryptá. Ðiø atspindžio átakà koreliacinës funkcijos formai apraðyta [2]. Maþos energijos atspindžiai neturi didelës átakos koreliacinës funkcijos skaièiavimui, taèiau absoliûtûs atspindžiai (pvz. upsuktas ventilis) stipriai pakeièia koreliacinës kreivës formà. Koreliacinëje kreivëje atsiranda gana ryðkios smailës, kurios gali bûti didesnës up nehermetiðkumo vietà nurodanëià smailæ. Todël patartina prieð naudojant koreliacinius nuotëkiø ieðkiklius iðnagrinëti tiriamo ruopo geometrijà, davikliø prijungimo vietas, numatomas akustiniø bangø sklidimo kliûtis ir atspindžio vietas. Ðinant tiriamo ruopo savybes galima numatyti koreliacinëje kreivëje dël atspindžio atsirandanëiø nepageidaujamø smailiø vietas.

Tarkim, turim tiriamà vamzdyno ruopà, kuriame yra nuotëkio vieta C (1 pav.). Tiriamo ruopo galuose pritvirtiname daviklius B, D. Tarp jø taòke C yra nuotëkio vieta, nuo kurios

be kliûèiø sklinda akustinës bangos iki davikliø. Taèiau akustinës bangos susiduria su kliûtimis A, E ir atispindi. Tarkime, kad binome atstumus tarp davikliø B ir D ( $l_1$ ), kliûties A ir daviklio B ( $l_4$ ), bei kliûties E ir daviklio D ( $l_1$ ), taèiau nepinome kokiø atstumu yra nutolusi nuotëkio vieta iki davikliø ( $l_1$  ir  $l_2$ ) (1 pav.).

Ið nuotëkio vietas C signalai gali pasiekti daviklius skirtingais keliais. Tarkim, atispindëjæ nuo kliûties A signalai pasiekia daviklå B dviem keliais: be atspindžio (kelias CD) ir su atspindžiu (kelias CBAB). Esant dviem atspindžiam gauname upðdarà sistemà, kurioje sklindantys signalai pastoviai atispindës nuo kliûèiø. Taèiau daug kartø atispindëjusiø signalø sklidimo kelias ilgëja ir signalai sloopsta. Todël nagrinësime signalus, kuriø sklidimo kelyje bus ne daugiau kaip du atspindžiai. Tokiu bûdu, bet kurá daviklå signalai gali pasiekti keturiais keliais: kelias be atspindžio, du keliai su vienu atspindžiu ir vienas kelias su dviem atspindžiais. Visais galimais keliais sklindantys signalai yra fiksuojami davikliø. Pemiu pateiktos



iðraiðkos apraðo taðkuose B ir D daviklius pasiekusius signalus:

$$X(t) = X_{CB}(t) + X_{CBAB}(t) + X_{CDED} + X_{CDEDCB}(t) \quad (3)$$

$$Y(t) = Y_{CD}(t) + Y_{CDED}(t) + Y_{CBACD}(t) +$$

$$+ Y_{CBABCDED}(t) \quad (4)$$

Á formulæ (1) ástatat iðraiðkas (3) ir (4) gauname ðiø signalø tarpusavio koreliacijà apraðantá algoritmà:

ULTRAGARSAS, 1996, Nr.1 (26)

$$K(\tau) = \frac{1}{T_L} \sum_{t=0}^{T_L-1} (X_{CB}(t) + X_{CBAB}(t) + X_{CDEDDB}(t) + X_{CDEDCB}(t)) \times \\ (Y_{CD}(t+\tau) + Y_{CDED}(t+\tau) + Y_{CBABCD}(t+\tau) + Y_{CBABCED}(t+\tau)) - \mu_x \mu_y$$

Iðskleidæ ðià sandaugà gauname ðeðiolika nariø, kuriø kiekvienas atitinka konkreeìià akustiniø signalø sklidimo keliø kombinacijà:

$$K(\tau) = K_1(\tau) + K_2(\tau) + \dots + K_{16}(\tau) - \mu_x \mu_y \quad (5)$$

1 lentelë. Koreliacinëje kreivëje stebimø smailiø egzistavimo sàlygos

Koreliacinës funkcijos nariai	Kliûtys	Signalø sklidimo keliai	Vëlinimo laikas, $\tau$	Smailiø egzistavimo sàlygos	Pastabos
1	-	CB-CD	$t_1 - t_2$	-	Rodo nuotékio vietà
2	E	CB-CDED	$t_1 - t_2 - 2t_3$	$t_1 > 2t_3$	
3	A	CD-CBAB	$t_1 - t_2 - 2t_3$	$t_1 > 2t_3$	
4	A, E	CBAB-CDED	$t_1 - t_2 - 2(t_4 - t_3)$	$-t_4 < t_1 - t_2 < t_3$	
5	E	CDEDDB-CDED	$t_1 + t_2$	-	matosi kreivës gale
6	A, E	CBABCD-CDEDCB	$t_1 - t_2 - 2(t_4 - t_3)$	$-t_4 < t_1 - t_2 < t_3$	atitinka 4 nará
7	A	CBABCD-CBAB	$t_1 + t_2$	-	matosi kreivës gale

Signalo sklidimo laikas nuo vieno daviklio iki kito yra maksimalus galimas informacija neðanèia signalo vëlinimo laikas  $\tau_{\max} = 1/c$ .

Taèiau ne visø kombinacijø signalø sklidimo keliai vienodi, vadinasi ne visø nariø signalø vëlinimo laikai bus maþesni uþ maksimalø vëlinimo laikà. Atlikus visø nariø analizæ ðià sàlygà tenkina daugiausia septyni nariai. Likusiø devyniø nariø signalø vëlinimo laikai visais atvejais didesni nei  $\tau_{\max}$  ir jø nenagrinësime, nes jø poveikyje atsiradusios smailiø nepatenka á nagrinëjamos koreliacinës kreivës ruopà.

Pirmas koreliacinës funkcijos narys. Signalai sklinda á daviklius tiesioginiu keliu:

$$K_1(\tau) = \frac{1}{T_L} \sum_{t=0}^{T_L-1} X_{CB}(t) Y_{CD}(t + \tau) \quad (6)$$

Đio nario koreliacinës funkcijos grafiko smailiø atitinka vëlinimo laikà  $\tau = t_1 - t_2$ , t.y. laikà, pagal kurá, (2) nustatomos nehermetiðkumo vietas koordinatës. Visos kitos koreliacinës kreivës smailiø yra trukðbiai, apsunkinanèios vamzdyno nehermetiðkumo vietas suradimà.

Antras koreliacinës funkcijos narys. Signalas sklinda keliu CDED ir atispindi nuo kliûties E, o kità däviklå signalas pasiekia tiesiogiai:

$$K_2(\tau) = \frac{1}{T_L} \sum_{t=0}^{T_L-1} X_{CB}(t) Y_{CDED}(t + \tau) \quad (7)$$

Đio signalø  $X_{CB}$  ir  $Y_{CDED}$  vëlinimo laikas bus  $\tau = t_1 - t_2 - 2t_3$ . Taèiau ðio nario smailiø nagrinëjamame koreliacinës kreivës ruoþe gali ir nebûti, jei kliûtis E bus gana dideliu atstumu nuo daviklio D, t.y. bus netenkinama sàlyga  $t_1 > 2t_3$ . Ið ðios sàlygos matome, kad smailiø koreliacinëje kreivëje bus tik tuo atveju, jei atstumas  $t_1$  bus daugiau nei du kartus maþesnis nei  $t_3$ .

Akustiniø signalø koreliacinëje kreivëje stebimos smailiø bei jø egzistavimo sàlygos pateiktos 1 lentelëje.

Kaip matome, koreliacinëje kreivëje gali bûti penkios smailiø, ið kuriø tik viena, naudojant algoritmà (2), ágalina apskaiðiuoti tikrâjà nuotékio

ULTRAGARSAS, 1996, Nr.1 (26)

vietà. Todėl reikia ieškoti būdø kaip iðvengti smailiø, atsirandanèiø atspindø átakoje.

Vienas ið galimø keliø yra koreliaciniø ir autokoreliaciniø matavimo metodø tarpusavio derinimas. Autokoreliaciná matavimo metodà galima panaudoti, jei tiksliai þinome, kad

2 lentelë. Autokoreliacinéje kreivéje matomø smailiø egzistavimo sàlygos, priimant akustinius signalus davyliu B.

Autokoreliac inës funkcijos nariai	Kliûtys	Signalø sklidimo kelai	Vëlinimo laikas, $\tau$	Smailës egzistavimo sàlygos	Pastabos
1	A	CB-CBAB	$\pm 2t_4$	$t_2+t_1 > 2t_4$	
2	E	CB-CDEDCB	$\pm(2t_2+2t_3)$	$t_1 > t_2+2t_3$	Nuotëkio vieta
3	A, E	CB-CDEDCBAB	$\pm(2t_1+2t_2+2t_4)$	$t_1 > t_2+2t_3+2t_4$	
4	A, E	CBAB-CDEDCB	$\pm(2t_1+2t_3-2t_4)$	$t_1 > t_2+2t_3-2t_4$	
5	A, E	CBAB-CDEDCBAB	$\pm(2t_2+2t_3)$	$t_1 > t_2+2t_3$	atitinka 2 nará
6	A, E	CDEDCB-CDEDCBAB	$\pm 2t_4$	$t_2+t_1 > 2t_4$	atitinka 1 nará

3 lentelë. Autokoreliacinéje kreivéje matomø smailiø egzistavimo sàlygos, priimant akustinius signalus davyliu D.

Autokoreliac inës funkcijos nariai	Kliûtys	Signalø sklidimo kelai	Vëlinimo laikas, $\tau$	Smailës egzistavimo sàlygos	Pastabos
1	E	CD-CDED	$\pm 2t_1$	$t_2+t_1 > 2t_3$	
2	A	CD-CBABCD	$\pm(2t_1+2t_4)$	$t_2 > t_1+2t_4$	Nuotëkio vieta
3	A, E	CD-CBABCDED	$\pm(2t_1+2t_2+2t_4)$	$t_2 > t_1+2t_3+2t_4$	
4	A, E	CDED-CBABCD	$\pm(2t_1+2t_4-2t_3)$	$t_2 > t_1+2t_4-2t_3$	
5	A, E	CDED-CBABCDED	$\pm(2t_1+2t_4)$	$t_2 > t_1+2t_4$	atitinka 2 nará
6	A, E	CBABCD-BABCDED	$\pm 2t_3$	$t_2+t_1 > 2t_3$	atitinka 1 nará

tiriama jame vamzdyno ruoþe yra kliûtis, nuo kurios signalai pilnai atsispindi ir binomas atstumas nuo davyklio iki kliûties. Autokoreliaciné funkcija iðreiðkiamai per vieno signalo koreliacinæ funkcijà. Tada ið (1) iðraiðkos gauname signalo  $X(t)$  autokoreliacinæ iðraiðkà:

$$K(\tau) = \frac{1}{T_L} \sum_{t=0}^{T_L-1} X(t)X(t+\tau) - \mu_x^2.$$

(8)

Ástatæ  $X(t)$  á (4) iðraiðkà ir iðskleidæ ðià sandaugà gauname ðeðiolika nariø, kuriø kiekvienas atitinka konkretià akustiniø signalø sklidimo keliø kombinacijà

$$K_x(\tau) = K_{x1}(\tau) + K_{x2}(\tau) + \dots + K_{x16}(\tau) - \mu_x^2 \quad (9)$$

)

smailiø egzistavimo sàlygos, priimant akustinius

signalus davyliu B.

Atlikus visø nariø analizæ matyti, kad, nariø, kuriø signalø sklidimo kelai vienodi, smailës yra autokoreliacinës kreivës pradþbioje. Taip pat pastebëta, kad ðeðiø nariø sklidimo kelai sutampa su kitais nariais, tik skiriasi vëlinimo laiko þenklas. Todël nagrinësime tik po ðeðis narius davyliams B (2 lentelë) ir D (3 lentelë).

ULTRAGARSAS, 1996, Nr. 1 (26)

Apskaičiavus autokoreliacinių funkciją gauname penkias smailės. Pirmoji smailė - kreivės pradžioje. Pagal antrą autokoreliacinių kreivės smailę galima apskaičiuoti nuotėkio vietą, esant tik vienai kliūčiai (numanoma nuotėkio vieta turi būti tarp davininko ir kliūties):

$$|_{\text{nuot}} = | - \frac{C\tau}{2}. \quad (10)$$

Gautà nuotëkio vietà galima palyginti su koreliaciniu metodu gauta nuotëkio vieta. Rezultatams nesutapus bandymus reikia kartoti ir ið sukauptø rezultatø statistiðkai apskaièiuoti nuotëkio vietà.

Kai tiriamame ruoþe yra kelios kliûtys (pvz. **A** ir **E**), koreliacinëje kreivëje bus daugiau smailio, átakojanëiø nuotékio vietas apskaiëiavimà. Todël galimi klaidingi rezultatai; autokoreliaciniu metodu gauta nuotéká fiksuojanti smailë gali bûti ne antra, o kuri nors viena ið penkiø. Ðios smailës koordinatës priklauso nuo atstumo tarp nuotékio vietas ir davyklio, taèiau ðis atstumas nepinomas. Todël esant dviem kliûtim, jei jos pakankamai arti davykliø, autokoreliacina metodà naudoti rezultato kontrolei negalima. Reikia sudëtingø programø, o rezultatai bûna nepatikimi. Todël tais atvejais, kai tiriamajame ruoþe galima keisti dujø slégá (pvz. hidraulinio bandymø metu), atspindþiø eliminavimui tikslinga panaudoti vienà dujø savybiø akustiniø signalø slopinimo koeficiente priklausomybæ nuo dujø slégio p.

Didėjant akustiniø signalø dabnio ir dujø slëgio santykiai f/p, slopinimo koeficientas didëja [3]. Kadangi vamzdþio vidumi sklindanèiø akustiniø signalø dabniai kinta neþymiai, tai slopinimo koeficientà galima keisti oro slëgio reguliavimu

tiriamo vamzdyno ruoþe . Bandymø metu  
á tiriamo vamzdyno ruoþà pripuèiant  
mabai oro (apie 0,002 MPa) davikliais  
registrojamo akustiniø signalø  
tarpusavio koreliacinëje kreivëje dël  
atspindþio susiformavusios smailës bus  
mabesnës, nei dujø nuotéká atitinkanti  
smailë. Tokiu bûdu, reguliuojant dujø  
slégá vamzdyne galima sumapinti  
akustiniø signalø atspindþio áatakà jø  
koreliaciiniø funkcijø maksimumø  
skaièiavime.

### Literatūros sàraðas:



G. Gudavièius, L. Jakevièius, O. Tumðys, J. Butkus

## The influence of reflections when searching the leakage of gas pipelines by acoustical method

## Summary

An acoustical method for searching the nonhermetics of gas pipelines is described. The reasons for erroneous determination of coordinates of the leakage are revealed. Mathematical model of the negative influence of reflected acoustical signals propagating in the gas pipelines is investigated. Two methods for increasing of an accuracy of determination the coordinates of leakage in the gas pipeline are proposed.